

2. Ulmer Roboter-Tag – Anmeldung

Ich werde teilnehmen und werde begleitet von
..... Person(en)

Name(n)

Ich / Wir werden folgende
Nachmittagsveranstaltung besuchen:

- Teil A: Servicerobotik
 Teil B: Industrierobotik

Ich werde nicht teilnehmen. Bitte informieren
Sie mich zum Thema:

Antwort

Fax (07 11) 77 05 98-79
ktc-sued-west@meg.mee.com

Meine Daten

Firma

Name

Straße

PLZ Ort

Telefon Fax

E-Mail

Mit dem Zug Ulm Hbf Bus Linie 7 Richtung Kli-
niken Michelsberg / Endhaltestelle
Friedhof / Prittwitzstraße bergab

Mit dem Auto **aus Richtung Stuttgart** A8
Ausfahrt Ulm-West Richtung
Stadtmitte, Kliniken Safranberg
**aus Richtung München und
Würzburg** A8 Ausfahrt Ulm-Ost
Richtung Stadtmitte, Kliniken
Safranberg
aus Richtung Süden A7 Aus-
fahrt Ulm Richtung Stadtmitte,
B 10 bis Blaubeurer Kreisel,
Karlstraße

Parken Auf dem Campus Prittwitzstraße
gibt es drei Parkplätze und in der
Nähe das Parkhaus des Uni-Klini-
kums Michelberg.

**Ort der
Veranstaltung** Hochschule Ulm
Prittwitzstraße 10
89075 Ulm

Kontakt Corporate Communications
& Marketing
Fon 0731 50-28 279 / 280
ccm@hs-ulm.de
www.hs-ulm.de



Technik
Informatik & Medien

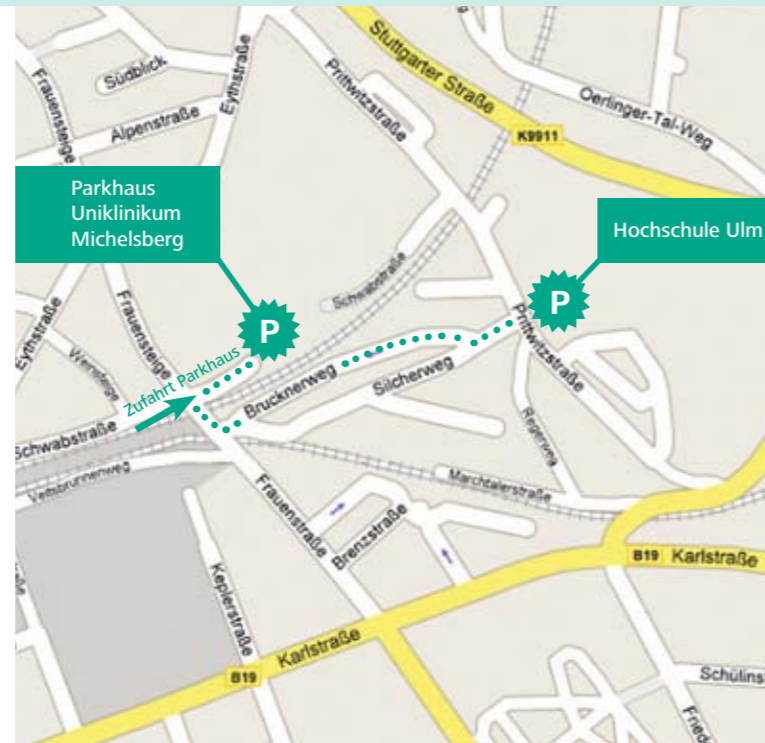
Hochschule Ulm



University of
Applied Sciences



2. Ulmer Roboter-Tag



Kontakt Prof. Dr. Manfred Wehrheim
Prorektor Forschung & Transfer
Hochschule Ulm
Fon 0731 50-28 103
wehrheim@hs-ulm.de

Prof. Dr. Christian Schlegel
Sprecher des ZAFH Servicerobotik
Hochschule Ulm
Fon 0731 50-28 242
schlegel@hs-ulm.de
www.zafh-servicerobotik.de

Titelfoto: PAL robotics



2. Ulmer Roboter-Tag

Auch 2009 laden wir, die Hochschule Ulm zusammen mit Mitsubishi Electric Europe und dem ZAFH Servicerobotik, Sie zu einem innovativen Gedankenaustausch in der Robotertechnik ein.

Der Erfolg des ersten Ulmer Robotertages bestätigt uns in der konsequenten Fortsetzung dieser Veranstaltungsreihe. Gezielt wollen wir aber auch eine Brücke zwischen der industriellen Anwendung und auf die Zukunft ausgerichteten Entwicklungen im Bereich autonomer Service-roboter schlagen. Wo können beide Bereiche voneinander

Prof. Dr. Manfred Wehrheim
Hochschule Ulm



Einladung

lernen? Sicherheitsaspekte? Kraftregelung? Innovative Ideen und deren Vermarktungspotential?

Stärken wir unsere Kräfte in Zeiten wirtschaftlicher Krisen durch gegenseitigen Austausch von Anregungen und Expertise. Auch der 2. Ulmer Roboter-Tag versteht sich als Forum für den Wissens- und Technologietransfer zwischen Hochschule und Industrie. Es gilt das Motto

Lernen voneinander

Wir freuen uns, wenn Sie dabei sein wollen!

Hochschule Ulm 19.02.2009 – Überblick

- 09:30 Empfang und Begrüßung
- 10:00 Sicherheitsmaßnahmen im Maschinenbau
Neueste Maschinenrichtlinie
Markus Schlögl, Pilz GmbH, Stuttgart
- 10:30 Force Control
Dr. Bernd Kuhlenkötter, ABB Group, Friedberg
- 11:00 Kaffeepause
- 11:30 Humanoid Service Robot –
The REEM-B Project
*Davide Faconti, PAL Technology Robotics,
Barcelona*

Programm

- 12:15 Mittagessen
- 13:30 Parallelsitzungen
Teil A: ZAFH Servicerobotik
Teil B: Industrierobotik
- 15:00 Kaffeepause
- 15:30 Lab Tour der Hochschule Ulm
- 16:15 Ende der Veranstaltung

Hochschule Ulm 19.02.2009 – Teil A

ZAFH Servicerobotik

Raum: Großer Physik-Hörsaal

- 13:30 Begrüßung
Prof. Dr. Christian Schlegel, Hochschule Ulm

Vorstellung der Teilprojekte:

Modellgetriebene Software-Entwicklung
Prof. Dr. Christian Schlegel, Hochschule Ulm

Alltagstaugliche Lokalisierung und
Kartierung

Prof. Dr. Christian Schlegel, Hochschule Ulm



Lernfähige Intelligente Steuerungen

*Prof. Dr. Wolfgang Ertel,
Hochschule Ravensburg-Weingarten*

Verifikation von Sicherheitseigenschaften

*Prof. Dr. Holger Voos,
Hochschule Ravensburg-Weingarten*

Informationsoptimierte adaptive Objekterkennung

Prof. Dr. Bernhard Wirtzner, Hochschule Mannheim

Adaptive Realzeit-Bildverarbeitung

Prof. Dr. Thomas Ihme, Hochschule Mannheim



Investition in Ihre Zukunft
gefördert durch die Europäische Union
Europäischer Fonds für regionale Entwicklung
und das Land Baden-Württemberg



Hochschule Ulm 19.02.2009 – Teil B

Industrierobotik

Raum: Aula

- 13:30 Kleinroboter im industriellen Einsatz
Wolfram Zielke, Mitsubishi Electric
- 14:00 Konstruktion und Robotersimulation
im Einklang
*Karl-Heinz Lauble, Mitsubishi Deutschland
Ralf Mauser, Solid Pro, Vöhringen*
- 14:30 Roboter und Bildverarbeitung in der
Ausbildung
Dr. Ulrich Karras, Festo Didactic, Esslingen

